



ДОСТАВКА И ОБУЧЕНИЕ



NAVMOPO P1 – это новый компактный мобильный лазерный сканер от компании FJDynamics, принцип его работы основан на технологии SLAM. Он работает по принципу одновременного определения своего место положения и дополнения карты (облака) окружающего пространства, простыми словами сканер каждый момент времени сканирует окружающее пространство вокруг себя и слой за слоем дополняет облако точек на всем пути. В NAVMOPO P1 имеется инерциальная система (IMU), которая помогает сканеру определять свое местоположение в пространстве.

В стандартный комплект сканер **NAVMOPO P1** входит камера 180° и разрешением 12 Мп, отдельно можно купить вежу с GNSS приемником и получать мобильную сканирующую систему.

???? ~~750 000 руб~~ ?? 550 000 ???.

?????????

??????

Особенности:

- 200 000 точек в секунду;
- точность 1 см;
- камера 12 Мп;
- дальность 70 м;
- облако точек в режиме реального времени;
- геопривязка;
- легкий и портативный;
- съемный аккумулятор емкостью 3240 мАч (2 шт.).

Где применяют сканер NAVMOPO P1

- В помещении, на улице и под землей;
- съемка зданий и сооружений;
- создание поэтажных планов;
- для экспертизы зданий и сооружений;
- съемка прилегающих территорий для благоустройства;
- топография;
- съемка промышленных объектов;
- подсчет объемов складов и сыпучих материалов;
- съемка котлованов;
- съемка подземных и наземных выработок.

Облако точек в режиме реального времени Использование SLAM технологии позволяет отображать облако точек в режиме реального времени на смартфоне.

Компактный и легкий Лидар и все системы управления находятся в одном корпусе, что делает P1 самым легким и компактным мобильным сканером в свой линейке. Весит сканер 1 кг и легко помещается в ручную кладь.

Съемные аккумуляторы

В комплекте сканера идет два съемных аккумулятора емкостью 3240 мАч каждый, это обеспечивает бесперебойную работу сканера в течение 3-х часов, но даже если он сядет, можно подключить powerbank и продолжить работу.

Программное обеспечение NAVMOPO Scan для управления сканером

На смартфон устанавливается программное обеспечение для управления сканером NAVMOPO Scan, оно позволяет:

- отображать файлы проектов, объем памяти, время автономной работы;
- визуализирует облако точек в режиме реального времени;
- отслеживать состояние GNSS приемника;
- управляет файлами и импортировать их.

NAVMOPO Model – программное обеспечение для постобработки облака точек

Программное обеспечение **NAVMOPO Model** – это профессиональный инструмент для обработки данных лазерного сканирования, с ее помощью вы можете делать:

- регистрировать (сшивать) облака;
- чистить облако (удалять ненужные объекты и участки);
- "сажать" облако точек по маркам в нужную систему координат;
- делать разрезы и сечения;
- обводить контур по сечению и выгружать в DXF;
- выполнять подсчет объемов;
- выполнять автоматическое распознавание деревьев и вычислять показатели лесного массива, таких как биомасса и объем ствола;
- импортировать данные в форматах: LAS, e57

Технические характеристики

от 0,1 до 70 м

Дальность

сканирования

Точность 1 см

измерений

Скорость
сканирования

Класс лазера	Класс 1 ($\lambda=905$ нм)
Угол поля зрения	
	360° x 59°
Обработка	в режиме реального времени
Отображение	предварительный просмотр на смартфоне
облака точек	
Встроенная память	512 Гб
Разрешение камеры	12 Мп
Класс защиты	IP54
Рабочая температура	от -30°C до +60°C
Емкост аккумулятора	встроенный 3240 мАч (10.8V, 3A)
Передача данных	Type-C, USB-3.0
Вес сканера	1 кг с камерой и аккумулятором
Размеры	115x115x95 мм

Состав стандартного комплекта:

лазерный сканер – 1 шт.;

камера – 1 шт.;

подставка для геопривязки – 1 шт.;

зарядное устройство – 1 шт.;

транспортировочный кейс – 1 шт.;

программное обеспечение для управления сканером NAVMOPO Scan – 1 шт.;

программное обеспечение для обработки облаков NAVMOPO Model – 1 шт.

Дополнительные аксессуары:

- GNSS приемник;
- адаптер для вехи.

[Технические характеристики NAVMOPO P1](#)